

PKM5 לוח בקרה לשער כנף

הנחיות התקנה

שים לב!

קרא בעיון רב את הנחיות ההתקנה לפני שתתחיל בעבודות חיווט כלשהן.

נא וודא (220VAC 110VAC) מקור המתח מנותק,

מפסק הזרם מורד ואין איש שעובד על קו החשמל!

חיווט חשמלי:

הקו החי ממקור המתח מתחבר למסוף (L 22) על הלוח
קו האפס ממקור המתח מתחבר למסוף (N 22) על הלוח
קו ההארקה ממקור המתח מתחבר אל גוף היחידה
הקו המשותף המגיע ממנוע 1 יש לחבר למסוף (U1 20) על הלוח
קו הסיבוב עם כיוון השעון המגיע ממנוע 1 יש לחבר למסוף (V1 19) על הלוח
קו הסיבוב נגד כיוון השעון המגיע ממנוע 1 יש לחבר למסוף (W1 18) על הלוח
הקו המשותף המגיע ממנוע 2 יש לחבר למסוף (U2 17) על הלוח
קו הסיבוב עם כיוון השעון המגיע ממנוע 2 יש לחבר למסוף (V2 16) על הלוח
קו הסיבוב נגד כיוון השעון המגיע ממנוע 2 יש לחבר למסוף (W2 15) על הלוח
קו התאורה יש לחבר למסוף (L1 13) ו-(N 14) על הלוח

קו הנעילה (DC12V) מתחבר אל מסוף (DC12V-LOCK-11) ו-(12) על הלוח

חיבורים חשמליים אחרים:

מחבר (CON1) סופק על מנת לחבר את כל המכשירים למחשב הראשי על הלוח, וכל אותות הכניסה מחוברות כאן ליחידת העיבוד המרכזית באמצעות קו איתות והארקה (-). מידע נוסף יינתן בהמשך.

איתור עומס יתר:

לוח הבקרה מצויד במעגל לגילוי עומס יתר, שתפקידו לאתר מכשול במסלול השער או את הגדרת הגבול. הרגישות ניתנת לכונן באמצעות פוטנציומטר המסומן בתווית (RF1) למנוע 1 ו-(RF2) למנוע 2. יש להתאים את עומס היתר לסביבה הרגישה ביותר הניתנת לכונן, וזאת מבלי לגרום לתקלה עצמית כתוצאה מן החיכוך של השערים. נסה לכונן מחדש את הפוטנציומטר על ידי כונן במרווחים קטנים ולבדוק את השער בשני כיווני הפעולה עד להגעת התוצאה הרצויה. סיבוב עם כיוון השעון יגדיל את הכוח. סיבוב נגד כוון השעון יפחית את כוח.

טיימר למנוע ההזזה

(מיקום 3-8) במפסק (SW1) לחיבור הטיימר של מנוע ההזזה

הנפת הזרוע (מיקום 8) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא שניה אחת.

הנפת הזרוע (מיקום 7) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא שתי שניות.

הנפת הזרוע (מיקום 6) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא ארבע שניות.

הנפת הזרוע (מיקום 5) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא שמונה שניות.

הנפת הזרוע (מיקום 4) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא 16 שניות.

הנפת הזרוע (מיקום 3) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא 32 שניות.

דוגמא: הנפת הזרוע (מיקום 4,5,6,7,8) למצב 'פועל' זמן הטיימר הוא 31 שניות (1+2+4+8+16).

טיימר לסגירה אוטומטית

(מיקום 1) ו (מיקום 2) במפסק (SW1) מיועד לטיימר לסגירה אוטומטית (מיקום 1) לכיוון 'פועל' ו (מיקום 2) למצב 'הפסק' קובע את הטיימר ל- 20 שניות (מיקום 1) לכיוון 'הפסק' ו (מיקום 2) למצב 'פועל' קובע את הטיימר ל- 10 שניות (מיקום 1) ו (מיקום 2) שניהם למצב 'פועל' קובע את הטיימר ל- 30 שניות על מנת להפסיק את פעולתו של הטיימר לסגירה אוטומטית יש להניף את הזרוע (מצב 1) ו (מצב 2) שניהם למצב 'הפסק' במפסק (SW1)

הפעלת כנף בודדת בשער

הלחצן הראשון במשדר מיועד להפעלת כנף בודדת בשער

הפעלת שתי הכנפיים בשער

הלחצן השני במשדר מיועד להפעלת שתי הכנפיים בשער

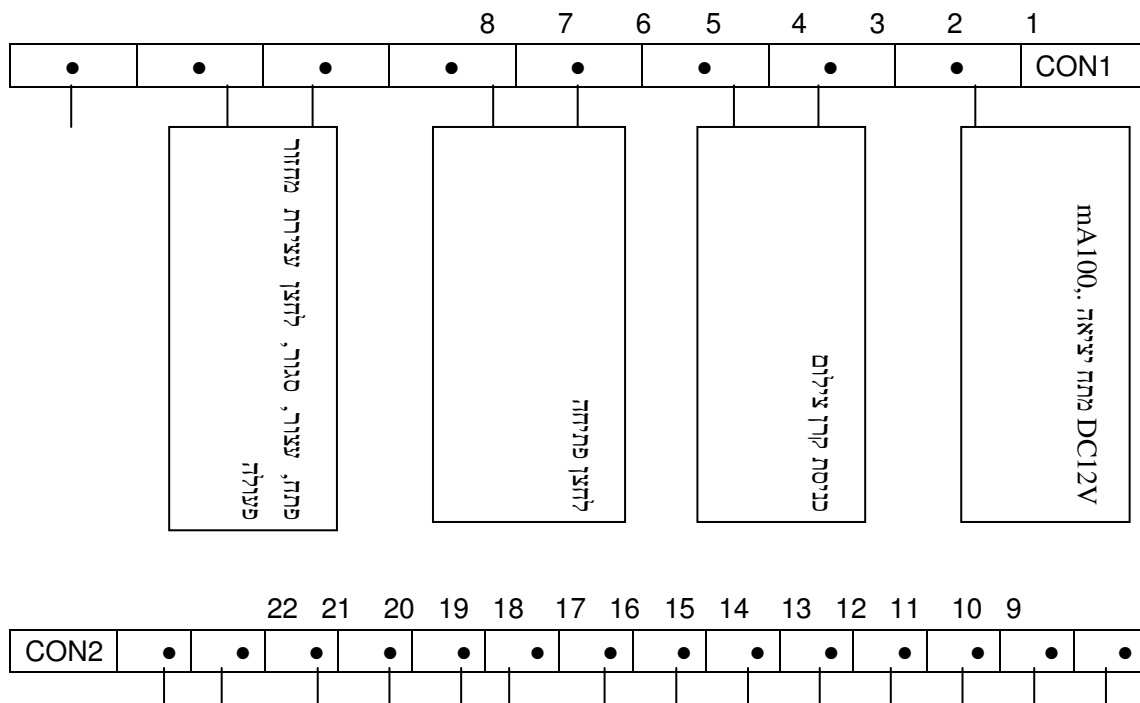
ללמד את השלט:

לחץ על לחצן הלמידה (S1) בלוח הבקרה למשך שניה אחת, שחרר את הלחצן, לאחר מכן לחץ על המשדר למשך שניה אחת ושחרר. לימוד השלט הסתיים בהצלחה.

מחיקת שליטה מרחוק:

לחץ לחיצה ארוכה על לחצן הלמידה (S1) בלוח הבקרה למשך 20 שניות, שחרר את הלחצן. כל נתוני השליטה מרחוק נמחקו בהצלחה.

ביצוע חיבורים במסוף



כניסת מנתח ראשית, order AC110V (AC220V), הקי
החי אל תורד מסוף L, קו האפס אל תורד מסוף N.

מנועי 1, 20 הוא קו משותף, 19 הוא קו פתוחה, 18 הוא קו
סגורה, קו משותף למסוף U1, קו סיבוב עם כיוון השעון
V1, קו עם כיוון השעון למונה W1.

מנועי 2, 17 הוא קו משותף, 16 הוא קו פתוחה, 15 הוא קו
סגורה, קו משותף למסוף U2, קו סיבוב עם כיוון השעון
V2, קו עם כיוון השעון למונה W2.

מנורה AC110V (AC220V סדר) מנורה

תעילה DC12V

ייצאת מנתח, mA100, DC15V